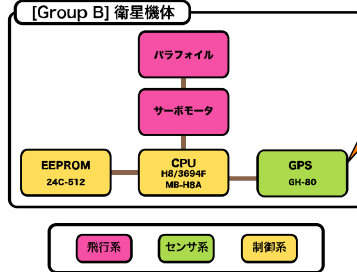




機体の構成

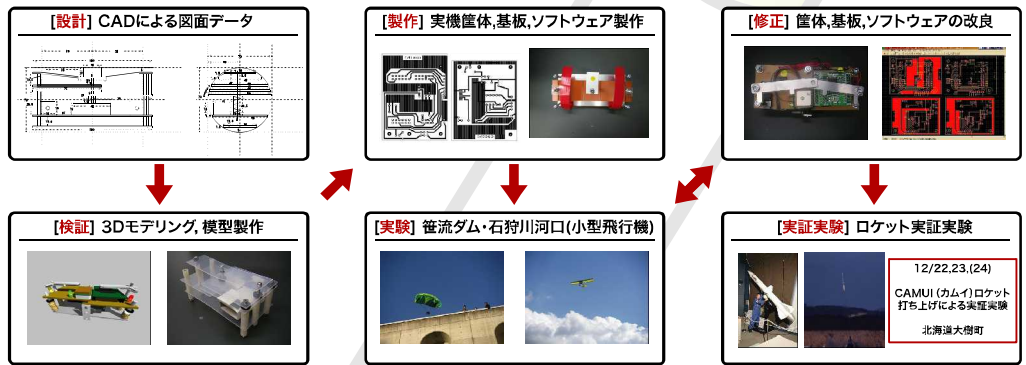
筐体の構成と構造



GROUP Bの成果

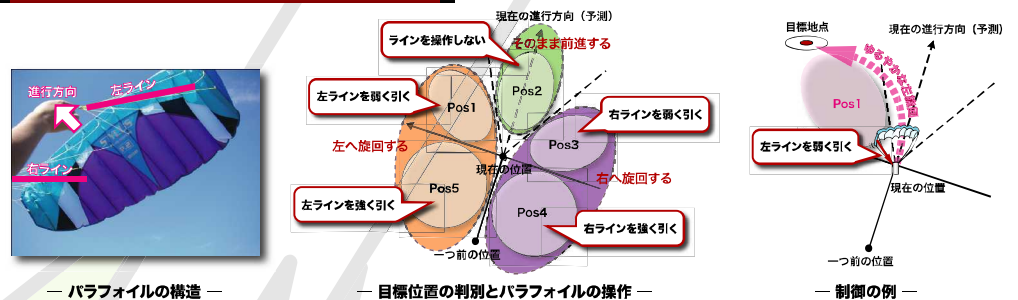
製作のプロセス

事前学習・予備調査の後、以下のプロセスによって製作



飛行アルゴリズム

筐体の現在位置と目標位置との関係によって飛行を制御



— パラフォイルの構造 —

— 目標位置の判別とパラフォイルの操作 —

取得ログデータ

飛行ログデータの取得

